



Motion-Controller für alle SPS der CJ-Serie

Von der einfachen Positionsmessung bis zum synchronisierten Mehrachsen-Motion-Controller – Die CJ-Serie bietet Baugruppen für alle Aufgabenstellungen:

- Zähler-Baugruppen erfassen Positionsinformationen von SSI- und inkrementellen Drehgebern. Die aktuellen Positionen werden mit intern gespeicherten Zielvorgaben verglichen.
- CJ2M CPU-Baugruppen haben spezielle Positionierungsfunktionen, die durch Installation von bis zu 2 Impuls-E/A-Optionsmodulen genutzt werden können.
- Positionierbaugruppen eignen sich für Punkt-zu-Punkt-Bewegungen mit Servoantrieben und Steppermotoren. Sollwerte sowie Beschleunigungs-/ Verzögerungskurven können im laufenden Betrieb verändert werden.
- Mit einer EtherCAT- oder MECHATROLINK-II-Schnittstelle ausgestattete Positionier- und Motion Controller-Baugruppen können mehrere Antriebe über einen einzigen Hochgeschwindigkeitsbus ansteuern. Die Kommunikation über mehrere Netzwerkebenen hinweg gestattet das Konfigurieren der angeschlossenen Antriebe von einem beliebigen Punkt des Steuerungsnetzwerks aus.

Bestellinformationen

Kanäle/ Achsen	Typ	Signaltyp	Baugruppenklasse	Breite	Anmerkungen	Anschlussart	Bestellbezeichnung
2	SSI-Eingänge (Absolutwert-Positionsdaten)	Synchrones serielles Protokoll	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	Baudrate, Codierung, Datenlänge usw. pro Kanal konfigurierbar	M3-Schraubklemmen	CJ1W-CTS21-E
2	500-kHz-Zähler	24 V, Line Driver	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	2 konfigurierbare digitale Ein- und Ausgänge	1 x FCN (40-polig)	CJ1W-CT021
4	100-kHz-Zähler	Line Driver, 24 V über Klemmenblock	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	Zählerbaugruppe mit Zielwert-Interrupt zur CPU	1 x MIL (40-polig)	CJ1W-CTL41-E
1	DC-Motor-Steuerungsbaugruppe	PWM (24 V/4 A)	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	4 konfigurierbare digitale Eingänge + 50-kHz-Zählereingang	3 x Schraubklemmen	CJ1W-DCM11-E
2	Impuls-E/A-Optionsmodul für CJ2M CPU	24 V, Line Driver	CPU Optionsmodul	20 mm	100-kHz-Pulseingänge und -Pulsausgänge, NPN, Interrupt-Eingänge/Eingänge mit kurzer Ansprechzeit	1 x MIL (40-polig)	CJ2M-MD211
2	Impuls-E/A-Optionsmodul für CJ2M CPU	24 V, Line Driver	CPU Optionsmodul	20 mm	100-kHz-Pulseingänge und -Pulsausgänge, PNP, Interrupt-Eingänge/Eingänge mit kurzer Ansprechzeit	1 x MIL (40-polig)	CJ2M-MD212
1	Positionierbaugruppe	24 V, offener Kollektor	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	500-kHz-Pulsausgänge, Eingänge für Referenzpunkt, Endschalte, Stopp, Interrupt	1 x FCN (40-polig)	CJ1W-NC113
2	Positionierbaugruppe	24 V, offener Kollektor	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	500-kHz-Pulsausgänge, Eingänge für Referenzpunkt, Endschalte, Stopp, Interrupt	1 x FCN (40-polig)	CJ1W-NC213
4	Positionierbaugruppe	24 V, offener Kollektor	Spezial-E/A-Baugruppe	31 mm	500-kHz-Pulsausgänge, Eingänge für Referenzpunkt, Endschalte, Stopp, Interrupt	2 x FCN (40-polig)	CJ1W-NC413
2	Positionierbaugruppe (High Speed Variante)	24 V, offener Kollektor	Spezial-E/A-Baugruppe	51 mm	500-kHz-Pulsausgänge, integrierte Rückführungsimpuls-Zähler, synchronisierte Mehrachsensteuerung	MIL	CJ1W-NC214
4	Positionierbaugruppe (High Speed Variante)	24 V, offener Kollektor	Spezial-E/A-Baugruppe	62 mm	500-kHz-Pulsausgänge, eingebaute Feedback-Zähler, synchronisierte Mehrachsensteuerung	MIL	CJ1W-NC414
2	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	RJ45	CJ1W-NC281
4	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	RJ45	CJ1W-NC481
4	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter, unterstützt bis zu 64 EtherCAT-Universal-Slaves.	RJ45	CJ1W-NC482
8	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	RJ45	CJ1W-NC881
8	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter, unterstützt bis zu 64 EtherCAT-Universal-Slaves.	RJ45	CJ1W-NC882
16	Positionierbaugruppe	EtherCAT	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	RJ45	CJ1W-NCF81
2	Positionierbaugruppe	MECHATROLINK-II	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	ML-II	CJ1W-NC271
4	Positionierbaugruppe	MECHATROLINK-II	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	ML-II	CJ1W-NC471
16	Positionierbaugruppe	MECHATROLINK-II	CPU-Bus-Baugruppe	31 mm	Positionier-, Drehzahl- und Drehmomentregelung, Zugriff auf alle Antriebsparameter	ML-II	CJ1W-NCF71
30	Erweiterte Motion-Controller-Baugruppe	MECHATROLINK-II, Puls-E/A, digitale E/A	CPU-Bus-Baugruppe	49 mm	Trajexia Motion-Controller der CJ-Serie	ML-II, 9-poliger Sub-D-Steckverbinder, Schraubklemmen	CJ1W-MCH72

Hinweis: Line-Driver-Baugruppen sind ebenfalls verfügbar.
 MIL = Steckverbinder gemas ML-C-83503 (entspricht DIN 41651 / IEC 60603-1)
 FCN = Steckverbinder Fujitsu Takamisawa FCN 360.

Zubehör

Beschreibung	Anschlussart	Bestellbezeichnung
Universal-E/A-Klemmenblock (40 × M3-Schraubklemmen)	MIL (40-polig)	XW2D-40G6
Schraublos-Klemmenblock zum Anschließen von 24-V- oder Line-Driver-Drehgeber an CJ1W-CTL41-E	MIL (40-polig) an 32 Schraublosklemmen	XW2G-40G7-E
Universelles E/A-Anschlusskabel für E/A-Baugruppen mit 40-poligem FCN-Steckverbinder (___ = Länge in cm)	FCN (40-polig) an MIL (40-polig)	XW2Z-___ B
Universelles E/A-Anschlusskabel für E/A-Baugruppen mit 40-poligem MIL-Steckverbinder (___ = Länge in cm)	2 x MIL (40-polig)	XW2Z-___ K
Servoklemmenblock 1-Achs-Positionierbaugruppe	–	XW2B-20J6-1B
Servoklemmenblock 2-Achsen-Positionierbaugruppe	–	XW2B-40J6-2B
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC113, Kabellänge 1 m. Für Accurax G5-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A14
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC213/413, Kabellänge 1 m. Für Accurax G5-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A15
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC113, Kabellänge 1 m. Für SmartStep 2-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A14
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC213/413, Kabellänge 1 m. Für SmartStep 2-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A15
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC133, Kabellänge 1 m. Für Accurax G5-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A18
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC233/433, Kabellänge 1 m. Für Accurax G5-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A19
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC133, Kabellänge 1 m. Für SmartStep 2-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A18
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Positionierbaugruppe CJ1W-NC233/433, Kabellänge 1 m. Für SmartStep 2-Servoantriebe.	–	XW2Z-100J-A19
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an Accurax G5-Servoantriebe, Kabellänge 1 m.	–	XW2Z-100J-B25
Kabel zum Anschluss des Servoklemmenblocks an SmartStep 2-Servoantrieb, Kabellänge 1 m.	–	XW2Z-100J-B29